تصميم منظومة متكاملة تعمل كحفارة (عازقة)ارض زراعية

نجم الدين يوسف محمود مهندس مهندس هندسة المكائن والمعدات الجامعة التكنولوجية بغداد – العراق

د. كريم خلف محمد مدرس هندسة المكيانيك جامعة النهرين بغداد – العراق

جاسم محمد عبدالكريم الجاف مدرس هندسة المكائن والمعدات الجامعة التكنولوجيه بغداد – العراق

الخلاصة

سيطرة مرتبط بالجهاز الهيدروليكي . من خلال ملاحظتنا للبحوث السابقة الخاصة بالحراثة [٣,٢] وجد ان اغلب المحاريث توضع اثقال على سكاكين الحفر لزيادة كفاءة الحفر والوصول الى مناطق اعمق وهذا ما تم مراعاته في بحثنا المقدم بتصميم نوابض والمنظومة العلوية الشابقة الذكر springs" الاسفل وهذا ما سوف يتم ملاحظته بالرسوم التفصيلية . اظافة الى ذلك فقد تم مراعاة اعاقة التفصيلية . اظافة الى ذلك فقد تم مراعاة اعاقة من خلال)عم 30 حيث انها تخترق التربة لعمق (تصميمنا للنوابض برفع المنظومة السفلية عند اعاقتها وبالتالى التوصل الى تصميم النظام ك

تم في هذا البحث تصميم محراث (عازقة) ارض زراعية متكاملة دراسة نظرية أبتكارا وتصميما، اذ تعد من انواع المحاريث الزراعية المتواجدة حاليا وبالتحديد من النوع المحمول على عربة تحمل هذا النظام . تم التوصل الى التصيم الامثل من خلال اجراء بعض التصاميم الأولية البحث للحصول على ارض محروثة بشكل جيد وذلك بأستخدام سكاكين الحفر اللولبية التي تعمل على حرث وقلب التربة الى الجانبين ، هذه السكاكين مثبتة على منظومة سفلية ترفع عند الانتهاء من عملية الحفر بواسطة جهاز هيدروليكي ، يمكننا الجهاز الهيدروليكي ، يمكننا الجهاز متسلسلة بالتحكم في عملية انزال المنظومة السفلية منطومة السفلية تدريجيا لاتمام عملية الحفر وذلك بواسطة منظومة السفلية تدريجيا لاتمام عملية الحفر وذلك بواسطة منظومة

قائمة الرموز			
الوحدة	المعنى	رمز	
N/mm²	شدة الحمل المسلط على الترس	$B_{\mathbf{w}}$	
mm	عرض الخابور	b	
N	سعة حمل الركيزة	С	
_	معامل النابض	С	
mm	"shaftقطر عمود الدوران "	d	
mm	قطر الخطوة للترس	d_{o}	
mm	قطر الداخلي لاسطوانة الضغط	d_i	
mm	القطر الخارجي للنابض	D_0	
mm	القطر الداخلي للنابض	D _i	
mm	متوسط قطر النابض	D	
N	قوة محورية	Fa	
_	معامل العمر للركيزة	$F_{\mathbf{L}}$	
_	معامل درجة الحرارة للركيزة	F _t	
_	معامل السرعة الدورانية للركيزة	Fn	
N	قوة مؤثرة	F	

_	نسبة التخفيض للتروس	i
kN/mm	معامل الجساءة للنابض	G
N/mm²	مقاومة التخدش الاختبارية	K _{test}
_	معامل النابض	K
mm	طول الخابور	L
mm	الطول الحر للنابض	$L_{\mathbf{f}}$
mm	الطول الصلب النابض	Ls
N.mm	العزم المكافئ المؤثر على عمود الدوران	M _v "
N.mm	عزم الدوران (الالتواء)	Mt
N.mm	عزم الانحناء مضافا له القوة المحورية	M _b "
N.mm	عزم الانحناء	M _b
_	عدد البراغي للقارنة	n
N	الحمل المثالي للركيزة	P
N	اقصى حمل يمكن تسليطه على النابض	P _{max}
_	خطوة قطر سلك النابض	P
N/mm²	الضغط داخل الاسطوانه	Pi
mm	سمك الخابور المرتبط بالعمود	t ₁
mm	سمك الخابور المرتبط بالترس	t ₂
mm	سمك اسطوانة الضغط	t
_	معامل	$q_{\mathbf{w}}$
N/mm	صلابة الناض	S
_	معامل تصحيح السن	X
_	معامل ضغط سطح سن الترس	Yw
_	معامل ضغط سطح سن الترس	Y _c
_	معامل تخدش سن الترس	$Y_{\mathbf{f}}$
_	عدد لفات سلك النابض	Z
mm	انحراف النابض	δ
N/mm²	اجهاد الانحناء المسموح به للتصميم	_b σ
N / mm²	اجهاد المعدن المسموح به لتصميم الترس	$\sigma_{\mathbf{D}}$
N / mm²	اجهاد المعدن المسموح به	all σ
	معامل الامان ضد كسر السن للترس	вδ
_	معامل الامان ضد نتقر السن	$\delta_{\mathbf{G}}$
	معامل الامان ضد التخدش	$\delta_{ extbf{F}}$
degree	زاوية ميلان السن للترس المائل	οβ
N/mm	اجهاد القص الاعظم لسلك النابض	max ζ
N / mm²	اجهاد الالتواء	ζt

المقدمة

الحفارات بوجه عام تصنف الى مجموعة المكائن الثقيلة في بداية صنعها وكانت تتكون من معدات الآلات بسيطة وتؤدي اعمالا حفرية وترابية محددة وهي تستخدم ايضا في رفع وتحميل وتفريغ الحمولات البسيطة . هذه المكائن تستمد حركتها من محرك الساحبة نفسه التي تسحبها وقد تطورت الحفارات تريجيا حتى تم انتاج حفارات بدون الاعتماد على محرك الساحبة وتعمل كافة اجزائها ومعدات العمل اما ميكانيكيا او هيدروليكيا .

بعد دخول الحفارات مجال الصناعة وتطورها واتساع حجم الاستخدام فقد ظهرت الحاجة الى التنوع بالحفارات كأن تكون صغيرة او كبيرة الحجم حسب نوع العمل المطلوب. [1]

ضهرت الحاجة الى المحاريث الزراعية نتيجة الاتساع في رقعة الاراضي واهتمام العالم بالزراعة لما لها عائدات مالية كبيرة اظافة الى ذلك أكتفاء البلد من المواد الغذائية التي يحتاجها . فقد ضهرت الحفارات المحمولة بدلا من المسحوبة من قبل عربات تجرها ، حيث ان المحمولة تكون بواسطة اذرع متصلة بجهاز هيدروليكي ومتحسسات للتحكم في عملية الحفر . [٣,٢]

ولما كانت هنالك أنواع عديدة من الترب الزراعية بظروفها المختلفة فقد ساعد في التنوع في صناعة هيكل الحفارة من ناحية المتانة ومقاومة الاجهادات الناتجة عن الحفر . والاشكال (٤,٣,٢,١) توضح بعض المحاريث الزراعية السابقة الصنع والتي تم الاعتماد عليها في ابتكار منظومتناهذه،فمنهاالمسحوبةومنهاالمحمولة ومنها المتكونة من اقراص حفر واخرى متكونة من مطارح حفر ومنها على قوائم حفر [٤,٧,٦,٥,٤]

التصميم المبتكر للنظام المقدم

تم ابتكار النظام المقدم للحصول على ارض صالحة للزراعة من حيث حفر الارض والوصول الى المناطق العميقة وتكسير الطبقات التحتية وعمق حراثة يزيد على عمق الحراثة المنجز بواسطة المحاريث التقليدية والعمل على قلب التربة وطرح التربة اى الجانبين ، ولأن النظام المقدم له تفاصيل كثيرة فلا بد من تقسيمه الى اجزاء لكى يتم فهمه وكما يلى:

١.سكاكين الحفر

تم تصميم نوع من سكاكين الحفر اللولبية المستخدمة في الحفر ، هذا النوع يساعد على حرث الارض وقلبها للجانبين حيث تم استخدام سكينين من اليسار واليمين للنظام المقدم ، والشكل (٥) يوضح سكاكين الحفر المبتكرة .

"Hydraulic system" الجهاز الهيدروليكى.

يتكون هذا الجهاز من اسطوانة بداخلها مكبس مرتبط به عمود يربط بالمنظومة السفلية لكي يسمح برفعها او انزالها اثناء الحراثة وبوجود منظومة السيطرة المرتبطة بالجهاز الهيدروليكي تساعد على انزال او رفع المنظومة السفلية بصورة تدريجية وهذا بدوره يسمح بالحصول على عمق حراثة متسلسلة اي يمكن التحكم في عمق الحراثة حيث ان بعض المحاصيل الزراعية قد

لا تحتاج الى عمق حراثة كبير بينما غيرها قد يحتاج ذلك . او قد تكون عملية الحراثة للارض صعبة وخاصة عندما تكون متروكة ولهذا يتم حراثتها شيئا فشيئا والوصول الى العمق المطلوب للزراعة ، وكما موضح بالشكل (٦) .

"spring" النواض. "

قد تم وضع النوابض بين المنظومة السفلية والمنظومة العلوية كي يؤمن دفع السكاكين نحو الاسفل واتمام عملية الحراثة بصورة جيدة كذلك فأن في حالة وجود عائق صلب في التربة واعتراضه للسكاكين فأن ذلك يؤدي الى كسر السكاكين فوجود النوابض "spring" (منظومة تعليق) يجعل المنظومة السفلية ترتفع للاعلى وعبور العائق والحفاظ على سكاكين الحفر ،والشكل (٧) يوضح منظومة التعليق المستخدمة .

٤. صندوق التروس الموزع للحركة

بالاعتماد على المصدر [١٢] مع تغيير جوهري في البة نقل الحركة تم تصميم صندوق تروس "Gearbox" ذو مرحلتين وبسرعتين يقوم بنقل الحركة من الماكنة الرئيسية الى جهاز نقل الحركة وبالتالي الى سكاكين الحفر واتمام عملية الحراثة وكما موضح بالشكل (٨) ، هذا الصندوق يؤمن نقل الحركة الى الجانبين الايمن والايسر بنفس يؤمن نقل الحركة الى الجانبين الايمن والايسر بنفس السرعة والعزم المنقولين . يسمح صندوق التروس "gearbox" هذا بالحصول على سرعة بطيئة في بداية الحراثة ومن ثم سرعة اعلى في الرجوع مره اخرى بالحراثة لزيادة جاهزية الارض للزراعة .

٥. اجهزة نقل الحركة

ان عملية حفر التربة تتطلب منا نقل حركة بصورة منقنة ولما كانت التروس "Gears" هي افضل الطرق وما زالت لنقل الحركة فقد تم ابتكار جهاز نقل حركة يعتمد على التروس المستقيمة "Spur gear" والتروس المخروطية "Bevel gear" واعمدة دوران "shafts" مثبتة على ركائز "Bearing" مختلفة الانواع والاحجام وقارنات لنقل الحركة من صندوق التروس "Gearbox" الى جهاز نقل الحركة وتكون من الجانبين .

 تظام التبريد وازالة الكتل الترابية من اخاديد السكاكين عملية حفر التربة تنتج حرارة عالية تؤثر سلبا على عمر السكاكين وبالتالى على كفاءة الحراثة فقد تؤدي الى كسر احد اسنان السكين او التنقر ، فلهذا يجب ان يوجد نظام تبريد لهذه السكاكين ، هذا النظام مكون من فاصل احتكاكي "Friction clutch" ونابض "spring" واسطوانة ومكبس وصمامان يعملان احدهما عكس الاخر حيث يسمحان بسحب الماء داخل الاسطوانة ثم دفعها بواسطة المكبس الى مجموعة Nozzles" والتي تكون مثبتة فوق سكاكين الحفر اللولبية فتعمل على تبريد السكاكين بين حين واخر وذلك بالتحكم بالفاصل الاحتكاكي وعملية نقل الحركة للمنظومة باستخدام عتلة مثبتة بالفاصل الاحتكاكي ، والشكل (٩) يوضح نظام التبريد . اما مصدر نقل الحركة فيكون هو صندوق التروس "Gearbox" الموزع للحركة بحيث تكون المنظومة خلف صندوق التروس. اضافة لما سبق فأن المنظومة تعمل على ازالة الكتل الترابية المتعلقة في اخاديد السكين كون ان سكاكين الحفر لها اخاديد

لولبية فتتحصر الكتل الى الداخل وعلى هذا الاساس تم ابتكار "Nozzles" كون الماء الخارج منه اضافة الى ان يظغط بالمكبس فأن شكل الـ "Nozzles" يزيد سرعة خطوط سريان المائع وبالتالى ازالة الكتل العالقة .

هذه الاجزاء المكونة للنظام المبتكر توجد نفسها في الخلف وتنقل لها الحركة من صندوق تروس مخروطية " Bevel " "gearbox "gearbox" والذي ينقل له الحركة من الماكنة الرئيسية ومن ثم تنقل الى صندوقي التروس الموزعان للحركة الامامي والخلفي ليوزع الحركة لكل صندوق الى جهاز نقل الحركة له وكما موضح في الشكل (١٠) ، الغاية من وجود النظام الخلفي هو زيادة كفاءة الحراثة بالرجوع مرة اخرى للارض المحروثة من قبل المنظومة الامامية وحراثتها مرة اخرى ولكن بعمق اكبر فأذا تم حفر "5cm" من قبل النظام الامامي فأن المنظومة الخلفية تقوم بحفر "10cm" (على سبيل المثال)

الحسابات النظرية

في بادء الامر تم حساب كافة معاملات الامان " factor التروس المستقيمة والمخروطية لضمان نقل العزوم والسرع المطلوبة وحسب الاحمال المسلطة دون تعرض اي ترس الى اي خلل وكما يلي بعض قوانين معاملات الامان [٩]:-

$\delta_{\mathbf{B}} = \sigma_{\mathbf{D}} / (B_{\mathbf{w}} . q_{\mathbf{w}})$	
$\delta_{\rm G} = K_{\rm P} i / (B_{\rm m} Y_{\rm m} (i+1))$	2.

$$\delta_{\mathbf{F}} = K_{\mathbf{test}} \cdot \cos \beta_{\mathbf{o}} \cdot i / (B_{\mathbf{w}} \cdot Y_{\mathbf{c}} \cdot Y_{\mathbf{f}} \cdot (i+1))$$
 3

والمخطط (٢,١) يمثل نموذج لحسابات معامل الامان للتروس حسب المعادلات اعلاه .

بعد التأكد من معامل الامان بأن تكون تكون اكبر من و احد تم حساب اقطار الاعمدة وعمر الركائز باختلاف انواعها وهذه الاعمدة قد تكون معرضة الى انحناء والنواء وقوة محورية[١٠] وكما يلى:

$$d = 2.17 \, \sqrt[3]{(M_v) / \sigma_b}$$

$$M_v = \sqrt{((M_b)^2 + (0.5 \, \text{Mt})^2)}$$

$$M_b = M_b + (\text{fa .d}) / 6$$

او قد تكون معرض الى التواء فقط وكما يلي :-
$$d = 1.72 \, {}^3\sqrt{\,({
m Mt}\,/\,\zeta t)}$$

والمخطط (٣) يوضح نموذج لحساب عزم الانحناء والالتواء للاعمدة .

اما بالنسبة لحساب عمر الركائز بالساعات فيجب او لا حساب معامل العمر للركيزة ومن ثم بواسطة جداول خاصة يتم حساب عمر الركيزة وحسب الحمل المسلط عليها [١٢,١٠] وكما يلي:

$$F_{L} = F_{t} \cdot F_{n} \cdot C / P$$

تم حساب ابعاد الخوابير "Keys" المستخدمة لربط العمود بالترس وحسب تعرضها لاجهادات قص او سحق [١٣] وكما يلى:

$\sigma_{\mathbf{b}} = F / (L * t_1)$	9

$$\sigma_{\mathbf{b}} = F / (L * t_2)$$
 10

$$\zeta_{\text{all}} = F / (L * b)$$
 11

هنالك ايضاً حسابات القارنة والتي تتضمن حساب اقطار البراغي التي تربط القارنات مع بعضها البعض

حسب القوة المؤثرة والعزوم المنقولة [١٠] وكما يلي :

$$\zeta_{\text{all}} = 4 \text{ F} / (\pi \cdot \text{n} \cdot \text{d}^2)$$
 12

ومن ثم مقارنة القطر المستخرج بالقياسي والذي نحصل عليه من خلال جداول خاصة [١٠].

اما بالنسبة لحسابات النوابض " springs " والتي تتضمن حساب قطر سلك النابض حسب الحمل المسلط عليه [١٣,١١] والجدول (٤) يبين حسابات النابض المصمم وكما يلي :

$\zeta_{\text{max}} = (8 \cdot P_{\text{max}} \cdot c \cdot k) / (\pi \cdot d^2)$	13
---	----

$$K = ((4c 1) / (4c 4)) + (0.615/c)$$
 14

$$\delta = (8 \cdot P_{\text{max}} \cdot c^3 \cdot K) / (G \cdot d)$$
 15

ومن ثم حساب قطر النابض الخارجي والداخلي وكما يلي:

$D_0 = D + d$	16
$D_i = D - d$	17

$$D = c.d$$
 18

ولحساب طول النابض يتم اختيار نوع نهاية النابض "Ground end" وكما يلي :

The state of the s	
$L_f = Z \cdot p$	19

$$L_s = Z \cdot d$$
 20
 $S = (G \cdot d) / (8 \cdot c^3 \cdot Z)$ 21

اما الجهاز الهيدروليكي والتي تتضمن حساب سمك اسطوانة الضغط والتي تقوم برفع المنظومة السفلية وحسب الحمل المسلط عليها اثناء الرفع والنزول ولكن في بادء الامر يتم اختبار سمك الاسطوانة هل هي سميكة ام رقيقة [10] وكما يلى:

$$t / di = pi /2.\sigma_{all}$$
 22

فأذا كانت هذه النسبة اقل من (٠٠٠٥) فهي رقيقة اما اذا اكبر من ذلك فأنها سميكة ، في بحثنا هذا تم التوصل الى انها رقيقة وبهذا يتم حساب سمك الاسطوانة وكما يلى :

$$t = (pi . di) / (2 . \sigma_{all})$$
 23

النتائج والمناقشة

لقد تم التوصل في بحثنا هذا الى تصميم صناديق تروس مختلفة السرعة وباتجاهات مختلفة لنقل الحركة من الماكنة الى سكاكين الحفر والتي تم تصميمها بحيث تؤمن حفر التربة وقلبها الى الجانبين لكي لا تعيق كتل التراب المزالة بعملية الحراثة وذلك بجعلها لولبية الشكل . اضافة الى ذلك تصميم المنظومتين العلوية والسفلية وذلك بالتحكم بعملية الحراثة اي بعمق الحراثة وهذه من المزايا الحسنة للنظام المبتكر ، وايضا عملية الحراثـة تكون بشكل متسلسل اي بشكل اشواط لتتم عمليـة الحراثة بشكل جيد وهذا كله يتم السيطرة عليه من خلال الجهاز الهيدروليكى .

بعد تصميم النظام المبتكر وكما موضح في الشكل (١١) قد تم ملاحظة ان السكاكين عند الحفر سوف تتعرض الى حرارة عالية وهذه الحرارة سوف تولد اجهادات على السكاكين مما تؤدي الى كسرها وبالتالى عدم اتمام عملية الحراثة بشكل جيد ولهذا السبب قد تم تصميم نظام تبريد وازالة الحرارة من السكاكين من خلال مجموعة من ال (Nozzles) تقع اعلى السكاكين تقوم بضخ المياه بسرعة عالية لتبريد السكاكين ، هذه المياه جاءت من مجموعة (Valves) ضمن اسطوانة ضغط للمياه ومن ثم في انابيب وصولا الى (Nozzles) . وللوصول الى التصميم الأمثل فقد تم مراعاة حسابات الاعمدة بأن تكون امينة في نقل العزوم وتحملها لعزم الانحناء والالتواء المسلط عليها وحسب المخطط (٣) لمعرفة العزوم المؤثرة على العمود ، اضافة الى ذلك اختيار انواع من الركائز المناسبة في كل مكان بحيث تتحمل الاحمال المسلطة عليها اذ تمكنا من الحصول على اعمار كبيرة لكى لا يجبرنا على تغييرها باستمرار والجداول (٣,١) توضيح ذالك، ايضا تم التأكد من معاملات الامان للتروس 10. Custav Nimann I / Machine Elements Design & Calculation in Mechanical Engineering / New york / 1963

11.Shigley , J .E / Mechanical Engineering Design / New york / 1986

12. FAG Ball Bearings / FAG Roller Bearings / Catalogue 41000e / FAG Kugelfischer Georg Schafer & Schweinfurt . Germany / 1995

13. Black , P . H / Machine Design / Tokyo: Mcgrawhill / 1st Edition / 1968

14. H . P . Garg / Industrial Maintenance / 1986

باختلاف انواعها بأن تكون اكبر من واحد مما يجعلها امينة في نقل الحركة ولا يحصل أي خلل من ناحية تكسر او تتقر او تخدش الاسنان وكما موضح في مخطط (٢,١).

الاستنتاجات

العمل على تصميم منظومة سفلية تعمل على اتمام عملية الحراثة من خلال التحكم بعمق الحفر (m) وجعل عملية الحراثة بشكل اشواط.

 ٢.تصميم جهاز هيدروليكي مسيطر ومتحكم بالمنظومة السفلية وذلك لجعل عملية الحراثة بشكل أفضل ورفع المنظومة السفلية اثناء الانتهاء من الحراثة .

". نظرا للحرارة العالية المتولدة على السكاكين ولما لها من تاثير على السكاكين تم تصميم منظومة تبريد اضافة الى ذلك ازالة الكتل الترابية التي تتحصر في اخاديد السكاكين اللوبية وتعيق الحراثة .

 اقطار الاعمدة وعمر الركائز يتغير مع السرعة والعزوم المنقولة ولهذا تم التصميم على اساس اكبر عزم منقول للحصول على المواصفات الجيدة والامينة.

المصادر

د.باسل جميل ستراك و د.علاء الدين البغدادي / المكائن والمعدات الانشائية التقيلة / الحفارات الميكانيكية والهيدر واليكية / ١٩٨٦ .

د. د. كمال علي القزاز / الساحبات ومعدات تحضير / 1997 .

٣. مكي مجيد عبود الشكرجي / مكائن ومعدات استصلاح وتسوية التربة / ١٩٨٣

د. توفيق فهمي دميان / اساسيات الساحبات والمعدات الزراعية / ١٩٨٨

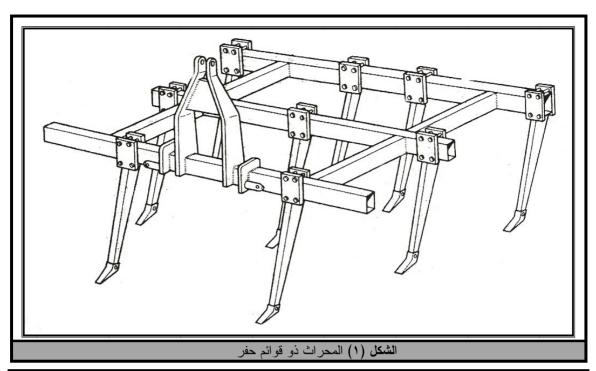
5. www.cubmowers.com / Internet google Location / 2008

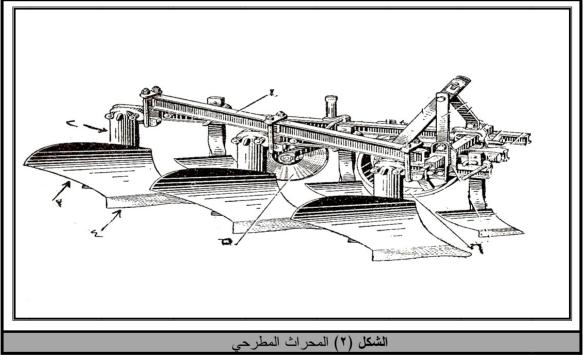
6.www.yansceylros.com / Internet google Location / 2008

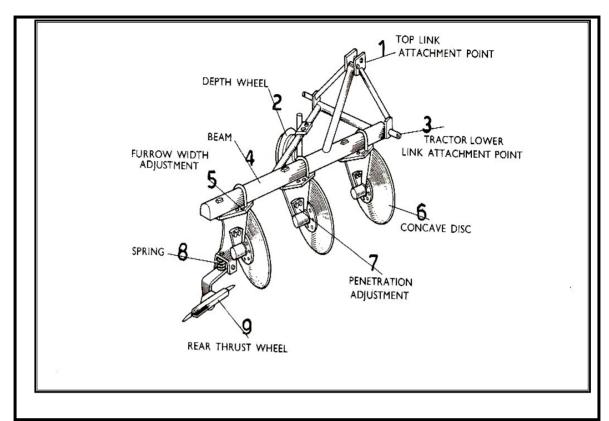
7. www.ru4arab.ru / Internet google Location / 2006

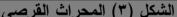
8.www.sfdprojects.org.eg/project/ Internet google Location / 2007

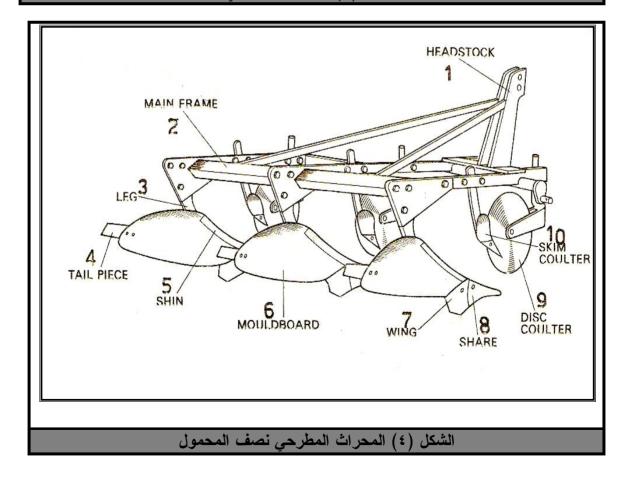
9. Custav Nimann II / Machine Elements Design & Calculation in Mechanical Engineering / New york / 1978

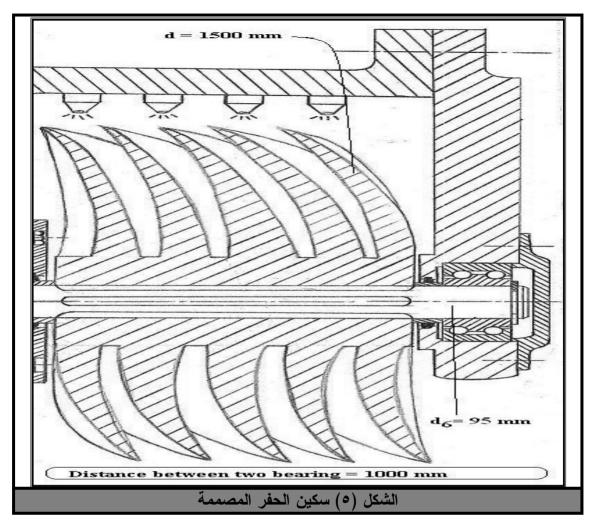


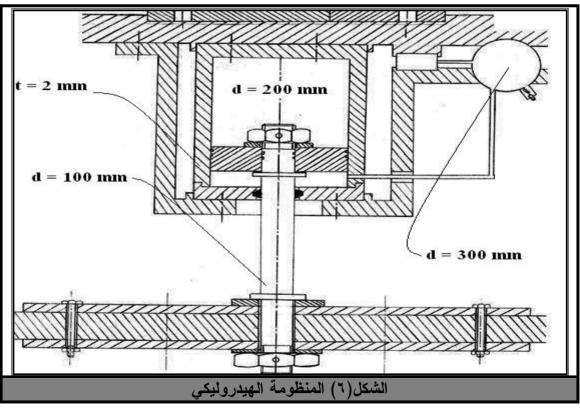


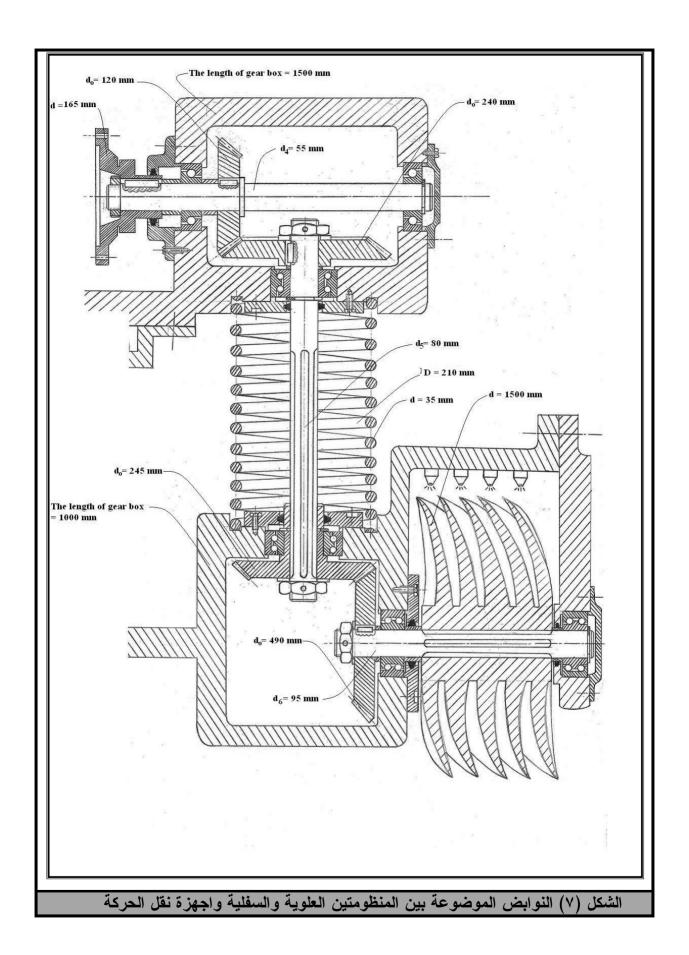


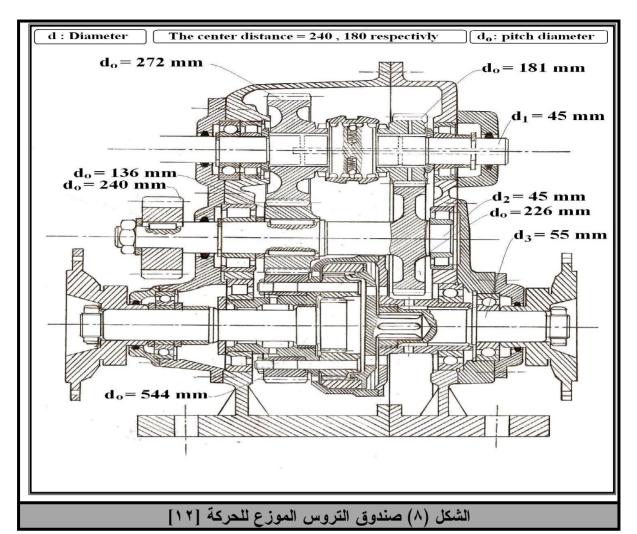


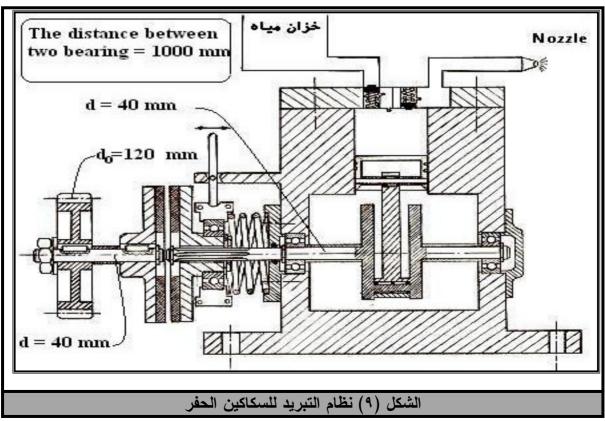


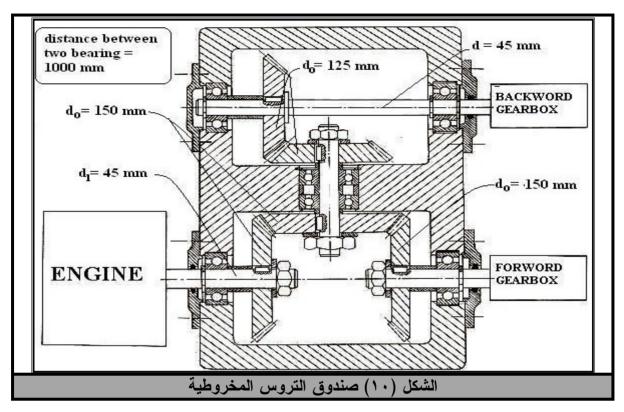


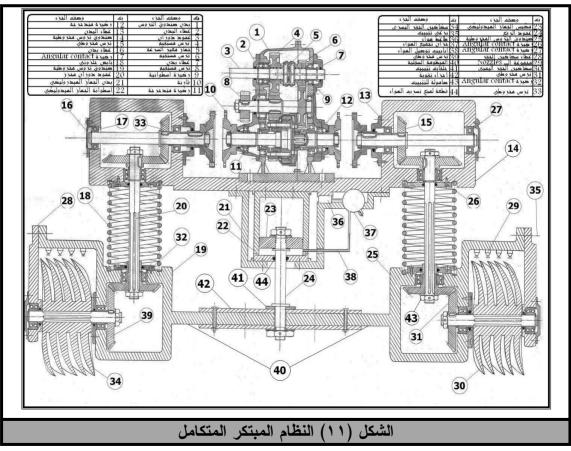










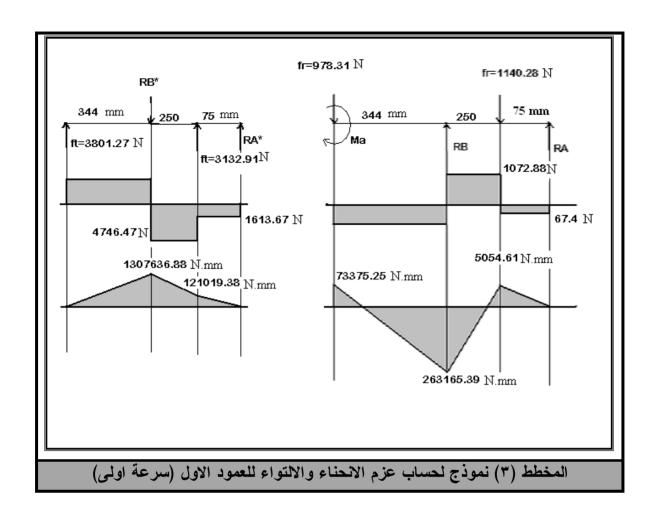


1	Oprating data	N=40 hp ,,, n=1000 rpm ,,, M=285095.5 ,,, B=0.0543 ,,, V=7.591 ,,, U=393.85 ,,, u=9.846		
2	Main dimensions	i=1.25 ,,, z1=28 ,,, z2=36 ,,, m=6.5 ,,, do1=182 ,,, do2=227.5 ,,, a=204 ,,, ao=204.75 dk1=195.04 ,,, dk2=238.93 ,,, Bo=0		
3	Tooth errors	fe=15.933 ,,, fr=8.221 ,,, frw=6.166		
4	Contact ratio	Σ1=0.896 ,,, Σ2=0.825 ,,, Σn=1.721 ,,, Σn1=0.896 ,,, Σw=1.661 ,,, Σ1w=0.864		
Г	Gear dimensions	in transvere section	in normal section	
5	Pitch circle		x1=0.004 ,,, x2=-0.1199	السوعة الاولى موجلة ثانية
	Rolling circle	db1=181.333 ,,, db2=226.667 hk1=6.853 ,,, hk2=6.131		موحلة ثانية
6	Load intensity	Bw = B.Cs.CD.CT.CB = 0.1164		نقل الدوكة من العمود
7	Factors	$qw1=qk1.q\Sigma = 1.65$ $Yw1=Yc.YB/Y\Sigma = 3.405$ GEAR 1	qw2=qk2.qΣ2=1.834 Yw2=Yc.YB = 3.111 GE ^{2.99}	الأول التي العمود الثانبي
8	Material	6D1=1.601=42 K0=5 ,,, kD1=4.6714	6D2=1.602=42 K0=5 ,,, KD2=4.6714	
9	Lubricant	Ktest = 1.9 ,,, Yf = 0.399		
10	Safty factors	$\delta B1 = 7.81$,,, $\delta G1 = 6.54$ $\delta B2 = 5.465$,,, $\delta G2 = 7.166$ $\delta F = 7.305$		
11	Life	Lh1 = — Lh2 = —		

المخطط (١) نموذج لحساب معامل الامان للتروس المستقيمة للمرحلة الثانية

1	Oprating data	N=40 hp ,,, n=50 rpm ,, M=5701910.8 ,,,Be=0.2875 ,,, V=0.544 ,,, U=5493.39 ,,, u=66.73			
2	Main dimensions	i=.2 ,,, z1=35 , z2=70 ,,, m=7 ,,, do1=245 ,,, do2=490 ,,, δ_1 = 26.565° ,,, δ_2 = 63.43 .° dk1=257.52 ,,, dk2=496.26 ,,, Bo=0 ,,, be=82.32 ,,, dm1=208.25 ,,dm2=416.5 ,,,Rb=:273.91 Xk1 = ,,, Xk2 = ,,, fb = 0.15 ,,, fd = 2.27 ,,, Ze1=39.131,,, Ze2=156.52			
3	Tooth errors	fe = 92.12 ,,, fr = 29.03 ,, frw = 21.77			
4	Contact ratio	Σ1= 0.84 ,,, Σ2= 0.9 ,,, Σn=1.74 ,,, Σn1= 0.84 ,,, Σw=1.217 ,,, Σ1w= 0.584			
	Gear dimensions	in transvere section	in normal section		
5	Pitch circle		x1=0 ,,, x2=0	السرعة الأولى مربلة بالمسة	
	Rolling circle	db1=245 ,,, db2=490 hk1=7 ,,, hk2=7		مرياة فاممة	
6	Load intensity	Bw = B.Cs.CD.CT.CB = 0.483			
7	Factors	q w1= q k1. q Σ = 1.635 Yw1= Y c.YB/ Y Σ =3.812 GEAR 1	qw2=qk2.qΣ2=1.998 Yw2=Yc.YB = 3.111 GEAR 2	نقل المركة من العمود الخامس البي السكاكيين	
8	Material	6D1=1.601=42 K0=5 ,,, kD1= 4.667	6D2=1.602=42 K0=5 ,,, KD2=4.667		
9	Lubricant	Ktest = ,, Yf = ,,, en	1ax =		
10	Safty factors	δB1 =1.363 ,,, δG1 =2.02			
11	Life	Lh1 = Lh2 =			

المخطط (٢) نموذج لحساب معامل الامان للتروس المخروطية للمرحلة الخامسة



جداول النتائج

جدول رقم (۱)				
الوحدة	السرعة الثانية	السرعة الاولى	قطر العمود	
mm	20	20	d_1	
mm	80	20	d_2	
mm	20	00	d 3	
mm	٤٠	00	d_4	
mm	7.	۸.	d_5	
mm	٧.	90	d_6	

جدول رقم (۲)			
سرعة ثانية	سرعة اولى	قطر براغي القارنة	
M4*1.5	M10	d	

جدول رقم (۳)					
نوع الركيزة	السرعة الثانية	السرعة الاولى	عمر الركيزة		
Cylindrical	٤٠٠٠	∞	Lh ₁		
Cylindrical	∞	7	Lh ₂		
Cylindrical	∞	∞	Lh ₃		
Angular contact	∞	∞	Lh ₄		
Double Angular contact	7	17	Lh 5		
Double Angular contact	٣٠٠٠.	71	Lh ₆		

جدول رقم (٤)												
δ	G	maxζ	S	$\mathbf{L}_{\mathbf{s}}$	$\mathbf{L_f}$	Di	$\mathbf{D_o}$	d	K	C	P _{max}	
710	83	770	00.18	1.0.	۲.0.	140	٤٥	40	1.707	7*	140.	

Designing an Integrated Systematic Excavator for Agricultural Land

Jassim M. Al-Jaaf
Lecturer in mechanical
Engineering
UniversityofTechnology

Dr.Kareem K. Mohammad
Lecturer in mechanical
Engineering
Nahrain University

Najmuldeen Y. Mahmood
Engineer in mechanical
Engineering
UniversityofTechnology

Abstract

In this research a complete design of a plough for agricultural land has been achieved. This is a theoretical study, design and invention, for it is considered like the ones available now. Precisely, it is a borne type which can be carried on a vehicle. The optimal design has been reached through making some primary designs for the research on well excavated land by using spiral digging blades which unearths the earth on both sides. These blades are fixed on a subjacent system raised by a hydraulic tool when the digging process finishes. This hydraulic tool enables to obtain a digging successive course by controlling the process of lowering the lower system gradually to perform the digging process by a control system connected to the hydraulic tool.

Throughout observation of the previous researches related to plowing [2, 3], it has been found that loads are put on the most digging blades of the ploughs to increase the digging efficiency and to reach deeper points. This has been taken into account in our presented research by designing springs between the lower system mentioned above and the upper fixed system.

From this we get a downward force which will be observed by detailed drawings. Besides, hindering digging blades by solid materials in the earth has been given attention for they penetrate the earth to a depth of (30 cm) by our designing the springs to raise the lower system when hindered and later to reach a system design as a whole

This document was created with Win2PDF available at http://www.daneprairie.com. The unregistered version of Win2PDF is for evaluation or non-commercial use only.